

# 主要諸元

## ■クローラ式

型式		ENCL040S-4	ENCL045S-4	ENCL061S-4	ENCL068S-4
名称		垂直昇降(シザース)型クローラ式高所作業車			
作業床					
①最大地上高	mm	4,000	4,500	6,100	6,800
②最低地上高	mm	960		1,100	
③全長	mm	1,200		1,900	
内側寸法					
④全幅	mm	645		885	
⑤全高	mm	930		930	
⑥拡張デッキスライド量	mm	550		900	
最大積載荷重	kg	200		250	
拡張部最大積載荷重	kg	115		125	
昇降装置					
形式		一端固定式4段X型			
昇降速度(上昇/下降)*1	sec	20 / 21	24 / 25	30/25	34/27
走行装置					
駆動方法		DCモータ			
走行速度	km/h	0~2.0			
登坂能力	度	14		15	
最小旋回半径		その場旋回(715mm)		その場旋回(1,180mm)	
電源					
入力電源	V	単相AC100-200*3			
バッテリー電圧	V	DC24			
バッテリー容量(5時間率)	Ah	100		200	
バッテリー		EB100×2個		EB100×4個	
車両諸元					
⑦全長	mm	1,300(ステップ格納時)		2,100	
⑧全幅	mm	780		990	
⑨全高	mm	1,890		2,030	
機体質量	kg	770		1,420	

## ■ホイール式

型式		ENTL040S-4	ENTL045S-4	ENTL061S-4
名称		垂直昇降(シザース)型ホイール式高所作業車		
作業床				
①最大地上高	mm	4,000	4,500	6,100
②最低地上高	mm	975		1,060
③全長	mm	1,200		1,610
内側寸法				
④全幅	mm	645		645
⑤全高	mm	930		930
⑥拡張デッキスライド量	mm	550		930
最大積載荷重	kg	200		250
拡張部最大積載荷重	kg	115		125
昇降装置				
形式		一端固定式4段X型		
昇降速度(上昇/下降)*1	sec	20 / 21	24 / 25	30 / 24
走行装置				
駆動方法		DCモータ		
走行速度(高速/低速)*2	km/h	0~3.0		0~4.0 / 0~2.2
登坂能力	度	10		12
最小旋回半径	mm	1,250		1,550
電源				
入力電源	V	単相AC100-200*3		
バッテリー電圧	V	DC24		
バッテリー容量(5時間率)	Ah	100		100(バッテリー2個) / 200(バッテリー4個)
バッテリー		EB100×2個		EB100×2個(4個まで搭載可能)
車両諸元				
⑦全長	mm	1,305(ステップ格納時)		1,835
⑧全幅	mm	760		760
⑨全高	mm	1,905		1,990
機体質量	kg	740		1,230

\*1 最大積載荷重時の値です。  
 \*2 作業床格納状態、最大積載荷重時の値です。  
 \*3 充電用の電源プラグは100V用になります。

## ■車輛寸法図

